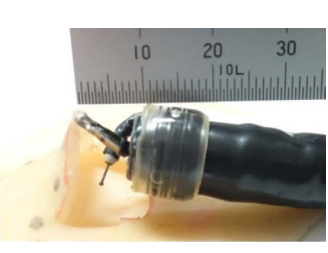
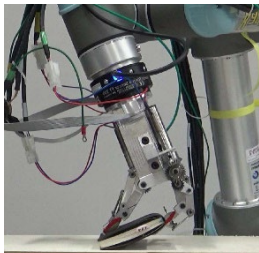


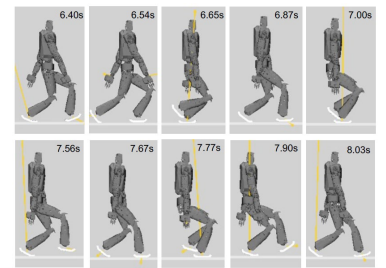
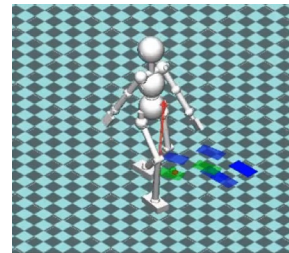
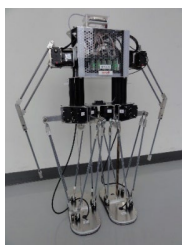
### 器用なマニピュレーション



人の手の解析と汎用ピッキングハンドの開発

軟性鏡手術用ロボット

### 人型ロボットの軌道生成と追従制御



二足歩行ロボットの転倒回避

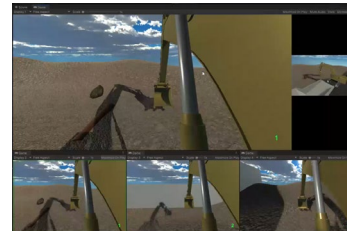
歩行・走行軌道生成

### 遠隔操作システム

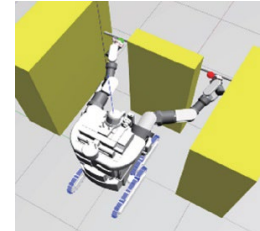


複数画面を有する遠隔操作システム

### 遠隔操作と自律システムの融合

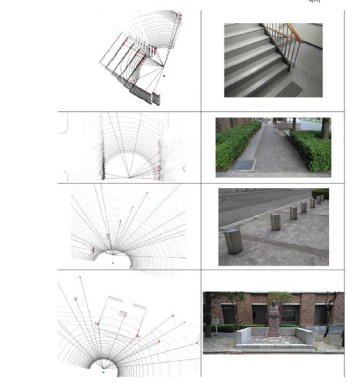
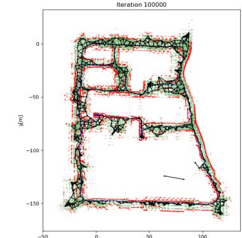


複数台建設ロボットの同時遠隔操作



環境モデルを利用した狭隘空間での廃炉作業

### 移動ロボット

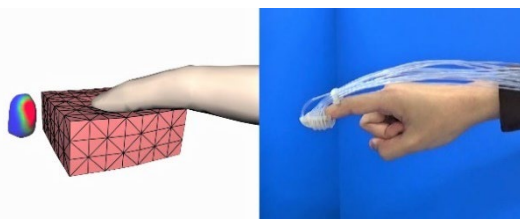


特徴点に基づく地図生成と自己位置推定

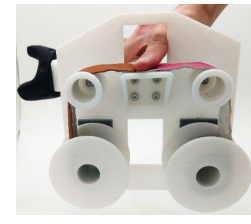
### 触覚インターフェース / ハプティックVR



ロボットを介した触覚の遠隔伝送



指先装着型触覚ディスプレイ



素材巻取型触覚ディスプレイ